産業用 Industrial

実験用 Experi-mental

X•XY X•XY

Z Z

回転 Rotation

スイベル (ゴニオ) Swivel (Tilt)

X•XY X•XY

回転 Rotation

Z Z

スイベル (ゴニオ) Swivel (Tilt)

アライ メント ステージ XY θ 真空 ステージ Vacuum Stage

モーター コントローラ Motor Controller

ドライバ ボックス Driver Box

アプリ ケーション Applica-tion

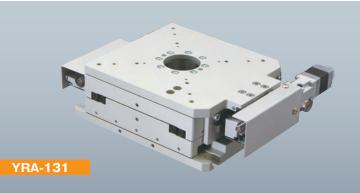
モーター ドライバ Motor Driver

モーター ケーブル Motor Cable

付録 Appendix

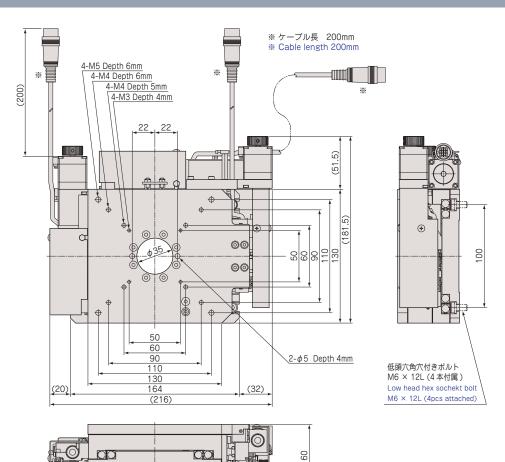
薄型アライメントステージ / テーブルサイズ 130×130

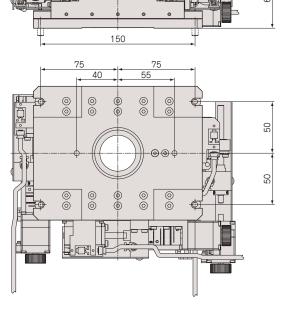
Motorized XY θ Stages / Table Size 130 x 130



YRA-131







アルミ / クロスローラガイド&クロスローラベアリング/ボールネジ



Aluminum Body / Cross-Roller Guide & Cross-Roller Bearing / Ball Screw

型式 Model Number		YRA-131
テーブル面 Table Size		130mm×130mm
案内方式 Guide Mechanism		XY:精密クロスローラガイド θ:クロスローラベアリング XY: Cross-Roller Guide θ: Cross-Roller Bearing
移動範囲 Motion Range		XY:±5mm θ:±5°
送り方式(3軸共通)		ボールネジ リード1.0mm
Lead Mechanism (same at 3-axes) 分解能 フル/ハーフ ステップ Resolution Full/Half Step ※1		Ball Screw Lead 1.0mm XY:1μm/0.5μm θ:0.000674°/0.000337°
最高速度 Maximum Speed		XY:10mm/sec : Half 20kpps θ:6.74°/sec : Half 20kpps
ロストモーション Lost Motion		XY:≦ 2μm θ:≦ 0.005°
真直度 Straightness	水平 Horizontal	XY:≦ 1μm
	垂直 Vertical	XY:≦ 1μm
繰返し位置決め精度 Repeatability		XY:≦±0.5μm
角度再現性 Angular Repeatability		θ:≦ 0.001
バックラッシュ Backlash		XY:≦ 1μm θ:≦ 0.005°
面振れ Surface Runout		<i>θ</i> :≦5μm/±5°
偏心 Eccentricity		<i>θ</i> :≦3μm/±5°
モーメント剛性 Moment Load Stiffness		XY:0.1arcsec / N·cm
水平耐荷重 Load Capacity (Horizontal)		196N (20kgf)
材質 Material		アルミ合金 Aluminum Alloy
外観 Finish		白色仕上げ Clear-Matt Anodizing
自重 Weight		4.5kg
5相ステッピングモーター (3軸共通) 5 Phase Stepper Motor (same at 3-axes)		PK523HPMB (オリエンタルモーター: 定格電流 0.75A/相,基本ステップ角 0.36°, リード線5本) PK523HPMB (Oriental Motor: Phase Current 0.75A, Basic Step Angle 0.36°, 5-Leads)
コネクタ (3軸共通) Connector (same at 3-axes)		丸形20ピン(ヒロセ: RP13A-12JG-20PC) 20Pin Round (Hirose: RP13A-12JG-20PC)
ステージ結線タイプ (3軸共通) Stage Wiring Type (same at 3-axes) ※2		V3
センサ基板型式 Sensor Model		XYθ:F-115(HOME, LIMIT)
	はハーフステップで行	っております。

ステージの検査はハーフステップで行っております。 Stage is inspected by half step setting.

- Refer to page N-026~N-027 for stage wiring connection information.
- → オーバーホール費に交換部品代は含まれません。詳細については15ページを参照して下さい。
 - Additional parts cost is not included on Overhaul cost. Refer to page 16 for further information.
- 対応するモーターコントローラ・ドライバについてはN-002ページを参照して下さい。 Refer to page N-002 for information on corresponding motor controller and driver.
- 対応するモーターケーブルについてはN-014~N-015ページを参照して下さい。 Refer to page N-014~N-015 for information on corresponding motor cable.
- アクセサリについては0-001ページを参照して下さい。 Pクセカットとついてはいる。
 Refer to page 0-001 for information on accessory.
- お客様のご要望により製品の改造も承ります。詳しくは営業部までお問い合わせ下さい。 砂合体がして支重により表面での場合がある。We appreciate the product customizing. Contact us for further information.

産業用 Industrial

実験用

Experi-mental

X•XY X•XY

Z Z

回転 Rotation

スイベル (ゴニオ) Swivel (Tilt)

X•XY X•XY

Z Z

回転 Rotation

スイベル (ゴニオ) Swivel (Tilt)

アライ メント ステージ ΧΥΘ

モーター コントローラ Motor Controller

ドライバ ボックス Driver Box

アプリ ケーション Applica-tion

モーター ドライバ Motor

ケーブル Motor

Appendix